

ОСНОВЫ ТЕОРИИ АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Компьютерное и ручное исполнение

ОТАУ-МРЦ



Состав:

1. Моноблок основ теории автоматического управления.
2. Цифровой осциллограф. *
3. Ноутбук. **

* только для исполнения МРЦ.

** только для исполнения МН.

Технические характеристики:

Характеристики	ОТАУ-МН	ОТАУ-МРЦ
Габариты, мм	500x180x400	500x180x400
Масса, кг	20	20
Напряжение электропитания, В	220	220
Потребляемая мощность, ВА	200	200

ОТАУ-МН



Перечень лабораторных работ:

1. Исследование характеристик типовых динамических звеньев:
 - статическая передаточная функция типовых динамических звеньев;
 - частотные и переходные характеристики.
2. Последовательное соединение звеньев:
 - определение статической передаточной функции последовательно соединенных типовых динамических звеньев.
3. Согласно-параллельное соединение звеньев:
 - определение статической передаточной функции согласно-параллельно соединенных типовых динамических звеньев.
4. Встречно-параллельное соединение звеньев:
 - оценка устойчивости системы;
 - причины возникновения перерегулирования и колебаний в замкнутых системах автоматического регулирования при ступенчатом входном воздействии и пути достижения заданного качества переходных процессов.
5. Последовательная коррекция систем автоматического управления:
 - определение параметров последовательного корректирующего устройства.
6. Встречно-параллельная коррекция систем автоматического управления:
 - определение параметров встречно-параллельного корректирующего устройства.
7. Согласно-параллельная коррекция систем автоматического управления:
 - определение параметров согласно-параллельного корректирующего устройства.
8. Исследование модели простейшей электромеханической системы:
 - статические и динамические характеристики электромеханической системы на основе ее модели.